Интерфейс пользователя



Взаимодействие пользователя с программой моделирования

- Пакетный режим
- Пакетный режим, управляемый сценарием
- Интерактивный режим с командной строкой
- Интерактивный режим с графическим интерфейсом

Управление программой моделирования

- Geant4 имеет встроенный набор команд, управляющих моделированием
 - уровень диагностики
 - изменение геометрических параметров модели
 - изменение списка учитываемых процессов
 - ...
- Этот набор может быть расширен пользователем
- Команды могут использоваться в интерактивном режиме, считываться из файла сценария или быть запрограммированы в коде

Категории команд

/control /units /geometry /tracking

/event /cuts /run /random /material /particle /process /vis /gun /hits /score

управление интерфейсом система единиц навигация и проверка перекрытий объемов управление объектами TrackingManager и SteppingManager управление объектом EventManager управление порогами рождения частиц управление сеансом управление генератором случайных чисел просмотр списка и свойств материалов изменение списков и свойств частиц изменение списка активных процессов визуализация управление генератором первичной вершины управление детектирующими объемами работа со счетчиками

/control

- 1) execute * Execute a macro file.
- 2) **loop** * Execute a macro file more than once.
- 3) **foreach** * Execute a macro file more than once.
- 4) **suppressAbortion** * Suppress the program abortion caused by G4Exception.
- 5) verbose * Applied command will also be shown on screen.
- 6) **saveHistory** * Store command history to a file.
- 7) stopSavingHistory * Stop saving history file.
- 8) **alias** * Set an alias.
- 9) **unalias** * Remove an alias.
- 10) listAlias * List aliases.
- 11) shell * Execute a (Unix) SHELL command.
- 12) manual * Display all of sub-directories and commands.
- 13) createHTML * Generate HTML files for all of sub-directories and commands.
- 14) maximumStoredHistory * Set maximum number of stored UI commands.

/control/execute

Выполнение сценария:

/control/execute имя_файла_сценария

Например /control/execute ~/run.mac

/control/shell

Выполнение команды оболочки Unix

/control/shell команда

Например

/control/shell ls -la

/units/list

Вывод списка используемых единиц

Пример: Idle> /units/list

----- The Table of Units -----

category: Length parsec (pc) = 3.08568e+19kilometer (km) = 1e+06meter (m) = 1000centimeter (cm) = 10millimeter (mm) = 1micrometer (mum) = 0.001nanometer (nm) = 1e-06angstrom (Ang) = 1e-07fermi (fm) = 1e-12

category: Surface kilometer2 (km2) = 1e+12 meter2 (m2) = 1e+06



Два подкаталога /geometry/navigator /geometry/navigator/reset - отладка трекинга /geometry/navigator/verbose

/geometry/test - проверка геометрии на перекрытие объемов /geometry/test/tolerance (по умолчанию 0.1 микрон) /geometry/test/position /geometry/test/direction /geometry/test/direction /geometry/test/run /geometry/test/line_test /geometry/test/recursive_test /geometry/test/grid_test /geometry/test/cylinder_test

Пример проверки геометрии

Idle>/geometry/test/grid_test GeomTest: no daughter volume extending outside mother detected. GeomTest: no overlapping daughters detected.

/tracking

/tracking/abort - прервать моделирование текущего трека /tracking/resume - возобновить моделирование текущего трека /tracking/storeTrajectory – сохранять траектории частиц

/tracking/verbose – уровень диагностики трекинга

/tracking/verbose

/tracking/verbose уровень_детализации

Уровни детализации диагностики

- 0: Сообщения отсутствуют
- 1: Минимальная информация о каждом шаге
- 2: Уровень=1 + информация о вторичных частицах
- 3: Дополнительно информация о состоянии в начале и конце каждого шага
- 4: Дополнительно информация о состоянии в начале и конце каждого шага с детализацией по отдельным процессам
- 5: Дополнительно информация об оценках длины шага согласно каждому отдельному процессу

/tracking/storeTrajectory

/tracking/storeTrajectory 0 - траектории частиц не сохраняются

/tracking/storeTrajectory 1 – траектории частиц сохраняются и могут быть визуализированы

В случае если частиц очень много (например, моделируется адронный ливень), может наступить переполнение оперативной памяти.

/event

/event/stack/status – вывести подробную информацию о стеках треков в событии /event/stack/clear - сбросить стеки /event/abort - прекратить моделирование текущего события /event/verbose - диагностика /event/verbose 0 - нет сообщений /event/verbose 1 - вывод информации о стеках

/run

Подкаталог :

1) /**run/particle**/ управление списком физических процессов Команды :

- 2) initialize * Инициализация ядра Geant4
- 3) beamOn * Начало сеанса
- 4) verbose * Уровень диагностики объекта G4RunManager.
- 5) dumpRegion * информация об объектах G4Region
- 6) dumpCouples * вывод таблицы соответствия "материал-порог"
- 7) optimizeGeometry * флаг оптимизации геометрии
- 8) breakAtBeginOfEvent * пауза в начале каждого события
- 9) breakAtEndOfEvent * пауза в конце каждого события
- 10) abort * прервать текущий сеанс
- 11) abortCurrentEvent * прервать текущее событие
- 12) geometryModified * заново создать модель детектора
- 13) physicsModified * пересчитать таблицы физических процессов
- 14) cutoffModified * не применяется

/run (продолжение)

15) randomNumberStatusDirectory * каталог для сохранения файла с начальным значением генератора случайных чисел

16) storeRandomNumberStatus * установить сохранение начального значения генератора в начале сеанса и в начале события

17) restoreRandomNumberStatus * считать начальное значение генератора из файла

18) setCut * установить значение порога по умолчанию

19) setCutForRegion * установить значение порога для объекта G4Region

/run/beamOn

Основная команда при моделировании

Примеры /**run/beamOn 1000** - Начать моделирование 1000 событий

/run/beamOn 1000 event.mac 100

Начать моделирование 1000 событий, и после каждого из первых 100 событий выполнить сценарий event.mac

/random

Действия с начальным значением генератора случайных чисел

/random/setDirectoryName [fileName]
/random/setSavingFlag [flag]
/random/saveThisRun
/random/saveThisEvent
/random/resetEngineFrom [fileName]

/material

/material/nist/printElement аргумент – символ элемента либо all /material/nist/printElementZ аргумент - Z /material/nist/listMaterials аргумент- simple, compound, hep,all

/material/g4/printElement /material/g4/printMaterial

/material/verbose

Пример

Idle>/material/nist/printElementZ 12 /material/nist/printElementZ 12 Nist Element: $\langle Mg \rangle Z = 12$ Aeff(amu) = 24.305 18 isotopes: N: 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 32 33 34 35 36 37 mass(amu): 18647.5 19572.3 20492.5 21418.9 22341.9 23274.1 24202.6 25135.7 26066.8 27002.7 27936 28873.1 29807.1 30744.5 31679.3 32618.6 33554.7 34494.3 abanbance: 0 0 0 0 0.7899 0.1 0.1101 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 Idle>/material/nist/printElement Mg /material/nist/printElement Mg Nist Element: $\langle Mg \rangle Z = 12$ Aeff(amu) = 24.305 18 isotopes: N: 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 32 33 34 35 36 37 mass(amu): 18647.5 19572.3 20492.5 21418.9 22341.9 23274.1 24202.6 25135.7 26066.8 27002.7 27936 28873.1 29807.1 30744.5 31679.3 32618.6 33554.7 34494.3 abanbance: 0 0 0 0 0.7899 0.1 0.1101 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

Еще пример

Idle> /material/nist/listMaterials hep

/material/nist/listMaterials hep

### HEP & Nuclear Mat	terials ##	
Ncomp Name ChFormula	density(g/cm^3) I(eV)	
1 G4_IH2 0.0708 21.8 1 G4_IN2 0.807 82 1 G4_IO2 1.141 95 1 G4_IAr 1.396 188 1 G4_IKr 2.418 352 1 G4_IXe 2.953 482 3 G4_PbWO4 8.28 0 8 0.140637 82 0.455366 74 0.403998 1 G4_Galactic 1e-25 21.8		

Самые главные команды

```
Idle> help
Command directory path : /
Sub-directories :
1) /control/ UI control commands.
2) /units/ Available units.
.....
Type the number ( 0:end, -n:n level back ) :
0
Evit from HELP
```

Exit from HELP.

Idle>exit

Как добавить свои команды (I)

Создается класс — Messenger:

class ExN03DetectorMessenger: public G4UImessenger

public:

ExN03DetectorMessenger(ExN03DetectorConstruction*); ~ExN03DetectorMessenger(); void SetNewValue(G4UIcommand*, G4String);

private:

};

ExN03DetectorConstruction* ExN03Detector; G4UIdirectory* N03Dir; G4UIdirectory* detDir; G4UIcmdWithAString* AbsMaterCmd; G4UIcmdWithADoubleAndUnit* AbsThickCmd; G4UIcmdWithAnInteger* NbLayersCmd; G4UIcmdWithADoubleAndUnit* MagFieldCmd; G4UIcmdWithoutParameter* UpdateCmd;

Как добавить свои команды (II)

Создаются объекты - «команды»:

ExN03DetectorMessenger::ExN03DetectorMessenger(ExN03DetectorConstruction* ExN03Det):ExN03Detector(ExN03Det)

```
N03Dir = new G4UIdirectory("/N03/");
N03Dir->SetGuidance("UI commands of this example");
```

```
detDir = new G4UIdirectory("/N03/det/");
detDir->SetGuidance("detector control");
```

NbLayersCmd = new G4UIcmdWithAnInteger("/N03/det/setNbOfLayers",this); NbLayersCmd->SetGuidance("Set number of layers."); NbLayersCmd->SetParameterName("NbLayers",false); NbLayersCmd->SetRange("NbLayers>0 && NbLayers<500"); NbLayersCmd->AvailableForStates(G4State_PreInit,G4State_Idle);

Как добавить свои команды (III)

Обработка команд:

void ExN03DetectorMessenger::SetNewValue(G4UIcommand* command,G4String newValue)

```
if( command == NbLayersCmd )
```

{ ExN03Detector->SetNbOfLayers(NbLayersCmd->GetNewIntValue(newValue));}

```
if( command == UpdateCmd )
{ ExN03Detector->UpdateGeometry(); }
```

```
if( command == MagFieldCmd )
{ ExN03Detector->SetMagField(MagFieldCmd->GetNewDoubleValue(newValue));}
```

Как добавить свои команды (IV)

Idle>/N03/det/update /N03/det/update

. . .

---> The calorimeter is 10 layers of: [10mm of Lead + 5mm of liquidArgon]

Obsolete world logical volume is removed from the default region. World is registered to the default region.

Взаимодействие пользователя с программой моделирования

- Пакетный режим
- Пакетный режим, управляемый сценарием
- Интерактивный режим с командной строкой
- Интерактивный режим с графическим интерфейсом

int main()

// Construct the default run manager G4RunManager* runManager = new G4RunManager;

// set mandatory initialization classes
runManager->SetUserInitialization(new ExN01DetectorConstruction);
runManager->SetUserInitialization(new ExN01PhysicsList);

// set mandatory user action class
runManager->SetUserAction(new ExN01PrimaryGeneratorAction);

// Initialize G4 kernel
runManager->Initialize();

```
// start a run
int numberOfEvent = 1000;
runManager->BeamOn(numberOfEvent);
```

```
// job termination
delete runManager;
return 0;
```

Взаимодействие пользователя с программой моделирования

- Пакетный режим
- Пакетный режим, управляемый сценарием
- Интерактивный режим с командной строкой
- Интерактивный режим с графическим интерфейсом

int main(int argc,char** argv) {

// Construct the default run manager G4RunManager * runManager = new G4RunManager;

// set mandatory initialization classes
runManager->SetUserInitialization(new MyDetectorConstruction);
runManager->SetUserInitialization(new MyPhysicsList);

// set mandatory user action class
runManager->SetUserAction(new MyPrimaryGeneratorAction);

```
// Initialize G4 kernel
runManager->Initialize();
```

```
//read a macro file of commands
G4UImanager * UI = G4UImanager::getUIpointer();
G4String command = "/control/execute ";
G4String fileName = argv[1];
UI->applyCommand(command+fileName);
```

delete runManager; return 0;

Пример файла сценария

```
#
# Macro file for "myProgram.cc"
#
# set verbose level for this run
#
/run/verbose
                2
/event/verbose 0
/tracking/verbose 1
#
# Set the initial kinematic and run 100 events
# electron 1 GeV to the direction (1.,0.,0.)
#
/gun/particle e-
/gun/energy 1 GeV
/run/beamOn 100
```

Взаимодействие пользователя с программой моделирования

- Пакетный режим
- Пакетный режим, управляемый сценарием
- Интерактивный режим с командной строкой
- Интерактивный режим с графическим интерфейсом

int main() {

// Construct the default run manager G4RunManager * runManager = new G4RunManager;

// set mandatory initialization classes
runManager->SetUserInitialization(new MyDetectorConstruction);
runManager->SetUserInitialization(new MyPhysicsList);

// set user action classes
runManager->SetUserAction(new MyPrimaryGeneratorAction);

```
// Initialize G4 kernel
runManager->Initialize();
```

```
// Define UI terminal for interactive mode
G4UIsession * session = new G4UIterminal;
session->SessionStart();
delete session;
```

```
// job termination
delete runManager;
return 0;
```

Geant4 version Name: geant4-08-00-patch-01 (10-February-2006) Copyright : Geant4 Collaboration Reference : NIM A 506 (2003), 250-303 WWW : http://cern.ch/geant4

Idle> Idle> /tracking/verbose 1 Idle> /control/execute run01.mac

Доступные интерактивные сессии

G4UIterminal и G4UItcsh

командная строка (простой терминал и эмулятор tcsh)

G4UIXm, G4UIXaw и G4UIWin32

графический интерфейс с использованием модулей Motif, Athena или Win32

G4UIGAG и G4UIGainServer

Geant4 Adaptive GUI – графический интерфейс написаный на Java

http://erpc1.naruto-u.ac.jp/~geant4/

G4Qt — экспериментальная разработка

Включение в программу моделирования

#include "G4UIxxx.hh"

... G4UIsession* session = new G4UIxxx; session->SessionStart(); delete session;

В случае G4UItcsh G4UIsession* session = new G4UIterminal(new G4UItcsh);

Задание графического интерфейса – команды /gui

/gui/addMenu run Run

/gui/addButton run Init /run/initialize

/gui/addButton run "Set gun" "/control/execute gun.g4m"

/gui/addButton run "Run one event" "/run/beamOn 1"

	G4UIXm	_ _ ×	
File Run Gun Vis Viewer			
You have successfully chosen Current available graphics s ASCIITree (ATree) DAVNFILE (DAVNFILE) GAGTree (GAGTree) G4HepRep (HepRepXML) G4HepRepFile (HepRepFile) RayTracer (RayTracer) VRML1FILE (VRML1FILE) VRML2FILE (VRML1FILE) FukuiRenderer (DAVN) OpenGLImmediateX (OGLIX) OpenGLImmediateX (OGLIX) OpenGLImmediateXm (OGLIXm) RayTracerX (RayTracerX) VRML1 (VRML1)	to use the following graphics systems. systems are:		
Clear			
session			
	Torminal		

Визуализация детектора и событий



Что можно визуализировать

Элементы модели

Объемы детектора или отдельных подсистем

Траектории частиц

Срабатывания в чувствительных объемах

Кроме того, по желанию пользователя

Линии, например оси координат

Маркеры

Текст

Масштабные линейки

Графические системы Geant4

Своей особенной графической системы в Geant4 нет. Вместо этого есть набор модулей-драйверов к имеющимся внешним пакетам:

Визуализация напрямую из Geant4 OpenGL OpenInventor Qt Создание файла + внешняя программа просмотра HepRep/WIRED DAWN VRML gMocrenFile Только геометрия детектора RayTracer AsciiTree



Включение визуализации в программу моделирования

- Наличие драйвера графической системы
- Инициализация объекта VisManager в программе моделирования
- Выбор элементов модели, которые должны быть визуализированы
- Управление визуализацией командами категории /vis
- (Использование внешней программы просмотра)

Драйверы графической системы

Драйвер **OpenGL-Xlib** OpenGL-Motif OpenGL-Win32 Qt OpenInventor-X OpenInventor-Win32 HepRep DAWNFILE DAWN-Network VRMLFILE VRML-Network RayTracer **ASCIITree** GAGTree **XMLTree** gMocrenFile

Графическая система Платформа Linux, Mac + Xlib OpenGL Linux, Mac + Motif OpenGL OpenGL Windows OpenGL Linux, Mac, Windows OpenInventor, OpenGL Linux, Mac+Xlib или Motif OpenInventor, OpenGL Windows WIRED (JAS) Linux, Mac, Windows Fukui Renderer DAWN Linux, Mac, Windows Fukui Renderer DAWN Linux просмотр VRML Linux, Mac, Windows просмотр VRML по сети Linux просмотр JPEG Linux, Mac, Windows Linux, Mac, Windows нет GAG Linux, Mac, Windows Linux, Mac, Windows просмотр XML Windows only gMocren

Дополнительная информация о графических системах

OpenGL

http://www.opengl.org

OpenInventor

http://www.sgi.com/software/inventor

Qt

http://geant4.in2p3.fr/spip.php?article60&lang=en HepRep/WIRED

http://www.slac.stanford.edu/BFROOT/www/Computing/Graphics/Wired/

VRML

http://www.vrmlsite.com/

DAWN

http://geant4.kek.jp/~tanaka/DAWN/About_DAWN.html

gMocren

http://geant4.kek.jp/gMocren/

Сборка драйверов и их включение в программу моделирования зависит от переменных окружения:

Сборка драйверов в пакете Geant4 G4VIS_BUILD_OPENGLX_DRIVER # OpenGL-Xlib driver G4VIS_BUILD_OPENGLXM_DRIVER # OpenGL-Motif driver G4VIS_BUILD_OIX_DRIVER # OpenInventor-Xlib driver G4VIS_BUILD_RAYTRACERX_DRIVER # RayTracer-XLib G4VIS_BUILD_DAWN_DRIVER # DAWN-Network G4VIS_BUILD_VRML_DRIVER # VRML-Network G4VIS_BUILD_OPENGQT_DRIVER # OpenGL-Qt driver

Включение в программу моделирования G4VIS_USE_OPENGLX G4VIS_USE_OPENGLQT G4VIS_USE_OPENGLXM G4VIS_USE_OIX G4VIS_USE_RAYTRACERX G4VIS_USE_DAWN G4VIS_USE_VRML

Создание объекта VisManager в программе моделирования

//----- C++ source codes: Instantiation and initialization of G4VisManager

```
// Your Visualization Manager
#include "G4VisExecutive.hh"
```

```
// Instantiation and initialization of the Visualization Manager
#ifdef G4VIS_USE
G4VisManager* visManager = new G4VisExecutive;
visManager -> Initialize ();
#endif
```

```
.....
#ifdef G4VIS_USE
delete visManager;
#endif
```

//____

.

Визуализация детектора

В каждом логическом объеме можно задать параметры визуализации, содержащиеся в объекте класса G4VisAttributes

VolumeLog->SetVisAttributes(G4VisAttributes* pObj);

G4VisAttributes – параметры визуализации

G4VisAttributes * myVisAtt = new G4VisAttributes();

myVisAtt -> SetVisibility(true); myVisAtt -> SetColour(G4Colour(1.0, 1.0, 1.0)); // RGB или

```
myVisAtt -> SetColour(1.0, 0.0, 0.0);
```

ИЛИ

```
myVisAtt -> SetColour(G4Colour::Red());
myVisAtt -> SetForceWireframe(true);
```

Взаимодействие визуализируемых объектов и графической системы

Строится по следующей схеме:

Scene (сцена) – набор 3D элементов, которые нужно отобразить

SceneHandler (обработчик сцены) – производит на основе сцены графическое представление

Viewer (проектор) – прорисовывает графическое представление, используя функции графической системы

Процедура визализации

- •Создаются проектор и обработчик сцены
- •Создается пустая сцена
- •К сцене добавляются объекты, которые нужно визуализировать (геометрия, траектории, примитивные формы и т.д.)
- •Сцена передается обработчику
- •Задаются параметры проектора (положение камеры, стиль прорисовки линий, прозрачность и т.д.)
- •Проектор рисует объекты сцены
- •Обновляется экран проектора

Как это выглядит в командной строке

- /vis/open OGLIX
- /vis/scene/create
- /vis/drawVolume
- /vis/scene/add/axes 0 0 0 500 mm
- /vis/scene/add/trajectories
- /vis/scene/add/text 0 0 0 mm 40 -100 -200 Text
- /vis/viewer/flush
- /vis/viewer/set/viewpointThetaPhi 20 20
- /vis/viewer/refresh